

# Operace na datových strukturách

Aleš Horák

E-mail: hales@fi.muni.cz  
<http://nlp.fi.muni.cz/uui/>

Obsah:

- ▶ Operace na datových strukturách
- ▶ Binární stromy
- ▶ Reprezentace grafů

## Práce se seznamy

Seznam:

- ▶ rekurzivní datová struktura
- ▶ uspořádaná posloupnost prvků (libovolných termů včetně seznamů)
- ▶ operátor `./2`; prázdný seznam `[]`
- ▶ **`.(Hlava,Tělo)`**, alternativně **`[Hlava|Tělo]`**,  
**Hlava** je (typu) *prvek seznamu*, **Tělo** je (typu) *seznam*

<code>.(a,[])</code>	<code>[a]</code>	<code>[a []]</code>
<code>.(a,(b,(c,[])))</code>	<code>[a,b,c]</code>	<code>[a,b [c]], [a [b,c]]</code>
		<code>[a,b,c []], [a [b,c []]]</code>
		<code>[a [b [c []]]]</code>
<code>.(a,(.(b,(c,[])),[]))</code>	<code>[a,[b,c]]</code>	<code>[a [[[b,c]]], ...</code>
...	<code>[a1,[[b3,c3],d2,e2],f1]</code>	...

## Práce se seznamy – member

**member(+Prvek,+Seznam) – true**, pokud v seznamu je zadaný prvek

1. `member(X,[X|_]).` member(`X,[X|_]`). je stručný zápis pro `member(X,L):-L=[X|_].`  
`member(X,[_|T]) :- member(X,T).`  
`?- member(a,[X,b,c]).`

`X=a`

`Yes`

2. `member(X,[Y|_]) :- X == Y.`  
`member(X,[_|T]) :- member(X,T).`  
`?- member(a,[X,b,c]).`      `?- member(a,[a,b,a]), write(ok), nl, fail.`

`No`

`ok`

`ok`

`No`

3. `member(X,[Y|_]) :- X == Y.`  
`member(X,[Y|T]) :- X \== Y, member(X,T).`  
`?- member(a,[a,b,a]), write(ok), nl, fail.`

`ok`

`No`

## Práce se seznamy – del a insert

predikát **del(+A,+L,-Vysl)** smaže všechny výskytu prvku **A** ze seznamu **L**

**del1(+A,+L,-Vysl)** smaže vždy jeden (dle pořadí) **výskyt A v seznamu L**

`?- del1([1,2,1,1,2,3,1,1], L).`

`L = [2, 2, 3]`

`Yes`

`?- del1([1,2,1], L).      ?- del1(X,[1,2,1], L).`

`L = [2, 1] ;                X = 1, L = [2, 1]`

`L = [1, 2] ;                X = 2, L = [1, 1]`

`No                            X = 1, L = [1, 2] ;`

`No`

**insert(+A,+L,-Vysl)** vkládá postupně (při žádosti o další řešení) na každou pozici seznamu **L** prvek **A**

**insert1(+A,+L,-Vysl)** vloží **A** na začátek seznamu **L** (ve výsledku **Vysl**)

`insert (A,L,[A|L]).`

`?- insert (4,[2,3,1],L).`

`L = [4, 2, 3, 1] ;`

`L = [2, 4, 3, 1] ;`

`L = [2, 3, 4, 1] ;`

`L = [2, 3, 1, 4] ;`

`No`

`insert1 (X,List , [X|List ] ).`

## Práce se seznamy – permutace

### 1. pomocí insert

```
perm1([],[]).
perm1([H|T],L) :- perm1(T,V), insert(H,V,L).
```

```
?– perm1([1,2,3],L).
L = [1, 2, 3] ;
L = [2, 1, 3] ;
L = [2, 3, 1] ;
L = [1, 3, 2] ;
L = [3, 1, 2] ;
L = [3, 2, 1] ;
No
```

### 2. pomocí del1

```
perm2([],[]).
perm2(L,[X|P]) :- del1(X,L,L1), perm2(L1,P).
```

### 3. pomocí append

```
perm3([],[]).
perm3(L,[H|T]) :- append(A,[H|B],L), append(A,B,L1), perm3(L1,T).
```

## Práce se seznamy – využití append

predikát **append** je všeobecně použitelný:

```
member(X,Ys)      :- append(As,[X|Xs],Ys).
last(X,Xs)        :- append(As,[X],Xs).
prefix(Xs,Ys)     :- append(Xs,As,Ys).
suffix(Xs,Ys)     :- append(As,Xs,Ys).
sublist(Xs,AsXsBs) :- append(AsXs Bs, AsXsBs), append(As,Xs,AsXs).
adjacent(X,Y,Zs)  :- append(As,[X,Y|Ys],Zs).
```

## Práce se seznamy – append

**append(?Seznam1,?Seznam2,?Seznam)** – **Seznam** je spojení seznamů **Seznam1** a **Seznam2**

```
append([],L,L).
append([H|T1],L2,[H|T]) :- append(T1,L2,T).
```

predikát **append** je vícesměrný:

```
?– append([a,b],[c,d],L).
L = [a, b, c, d]
Yes
```

```
?– append(X,[c,d],[a,b,c,d]).
X = [a, b]
Yes
```

```
?– append(X,Y,[a,b,c]).
X = [] Y = [a, b, c];
X = [a] Y = [b, c];
X = [a, b] Y = [c];
X = [a, b, c] Y = [];
No
```

## Práce se seznamy – efektivita append

Efektivní řešení predikátu **append** – **rozdílové seznamy** (difference lists)  
**Rozdílový seznam** se zapisuje jako **Seznam1-Seznam2**.

Např.: **[a,b,c] . . . [a,b,c] - []** nebo **[a,b,c,d] - [d]** nebo  
**[a,b,c,d,e] - [d,e]**, obecně **[a,b,c|X] - X**  
**[] . . . A-A**  
**[a] . . . [a|A]-A**

**Seznam2** (volná proměnná) slouží jako "ukazatel" na konec seznamu **Seznam1**

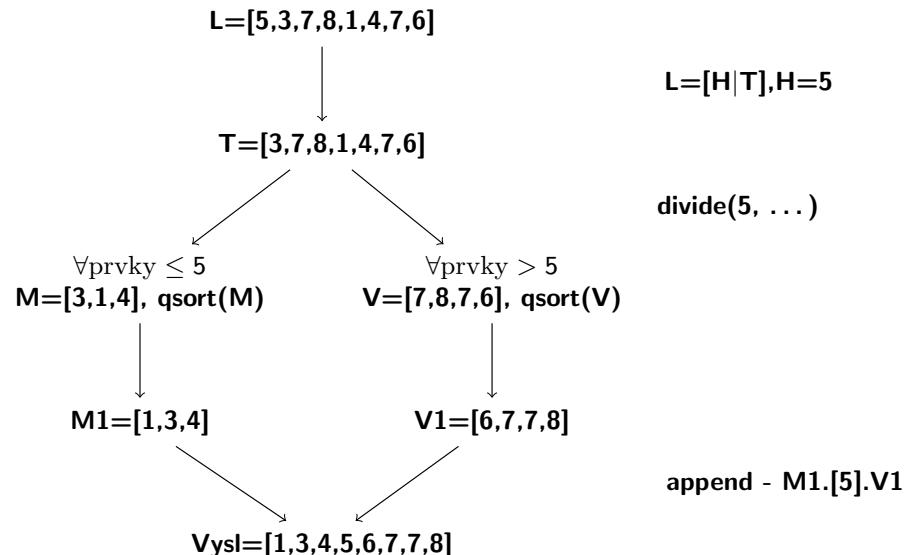
predikát **append** s rozdílovými seznamy (**append\_dl**):

```
append_dl(A-B,B-C,A-C).
```

```
?– append_dl([a,b|X]-X,[c,d|Y]-Y,Z).
X = [c, d|Y]
Y = Y
Z = [a, b, c, d|Y] - Y
Yes
```

## Třídění seznamů — quicksort

predikát **qsort(+L,-Vysl)** – třídí seznam **L** technikou **rozděl a panuj**



## Třídění seznamů — quicksort

predikát **qsort(+L,-Vysl)** – třídí seznam **L** technikou **rozděl a panuj**

**qsort([],[]).**  
**qsort([H],[H]) :- !.** „řez“ – zahodí další možnosti řešení  
**qsort([H|T],S) :- divide(H,T,M,V),**  
**qsort(M,M1), qsort(V,V1),**  
**append(M1,[H|V1],S).**

**divide(-,[ ],[ ]).**  
**divide(H,[K|T],[K|M],V) :- K=<H, !, divide(H,T,M,V).**  
**divide(H,[K|T],M,[K|V]) :- divide(H,T,M,V).**

## Třídění seznamů — quicksort II

predikát **qsort\_dl(+L,-Vysl)** – efektivnější varianta predikátu **qsort** s rozdílovými seznamy

```

qsort(L,S):- qsort_dl(L,S-[]).

qsort_dl([],A-A).
qsort_dl([H],[H|A]-A) :- !.
qsort_dl([H|T],M1-B):- divide(H,T,M,V),
    qsort_dl(M,M1-[H|V1]),
    qsort_dl(V,V1-B). % append_dl(M1-A, [H|V1]-B, S-C)
    
```

% divide/4 beze změny

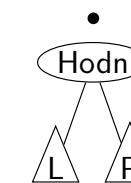
```

divide(-,[ ],[ ]).
divide(H,[K|T],[K|M],V):- K=<H, !, divide(H,T,M,V).
divide(H,[K|T],M,[K|V]):- divide(H,T,M,V).
    
```

## Uspořádané binární stromy

Reprezentace binárního stromu:

► **nil** – prázdný strom

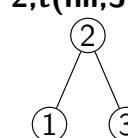


► **t(L,Hodn,P)** – strom

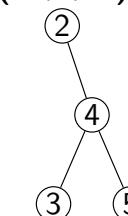
Příklady stromů:

**t(nil,8,nil)**  
 (8)

**t(t(nil,1,nil),**  
 2,**t(nil,3,nil))**



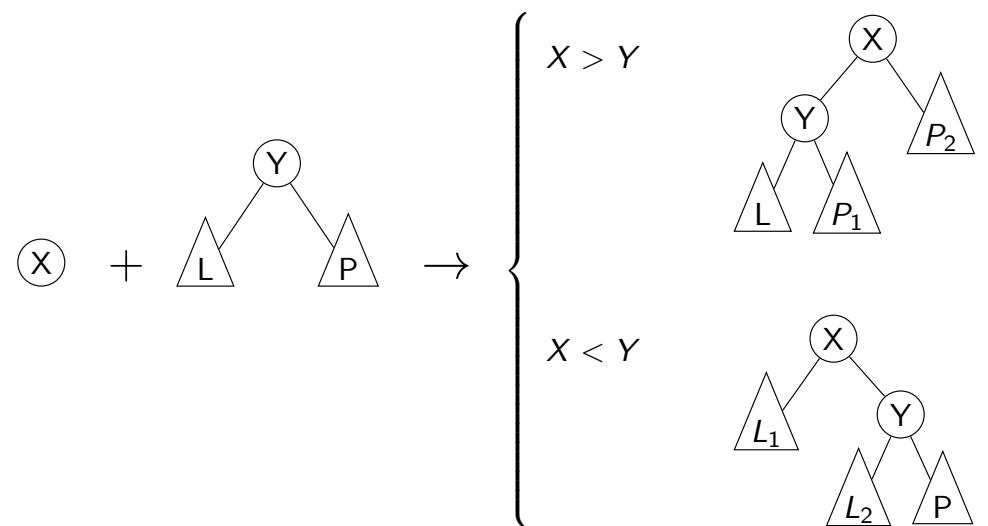
**t(nil,2,t(t(nil,3,nil),4,t(nil,5,nil)))**





## Vícesměrný algoritmus pro vkládání/odebírání

Jiný způsob vkládání:



## Vícesměrný algoritmus pro vkládání/odebírání

**add(?T,+X,?Vysl)** přidá do binárního stromu **T** uzel s hodnotou **X** s přeuspořádáním stromu (jako kořen nebo jinam při navracení)

% přidej jako kořen

**add(T,X,T1) :- addroot(T,X,T1).**

% nebo kamkoliv do stromu (se zachováním uspořádání) – umožní mazání

**add(t(L,Y,R),X,t(L1,Y,R)) :- gt(Y,X),add(L,X,L1).**

**add(t(L,Y,R),X,t(L,Y,R1)) :- gt(X,Y),add(R,X,R1).**

**addroot(nil,X,t(nil,X,nil)).**

**addroot(t(L,Y,R),X,t(L1,X,t(L2,Y,R))) :- gt(Y,X),addroot(L,X,t(L1,X,L2)).**

**addroot(t(L,Y,R),X,t(t(L,Y,R1),X,R2)) :- gt(X,Y),addroot(R,X,t(R1,X,R2)).**

**addroot(t(L,X,R),X,t(L,X,R)).**

Definice predikátu **gt(X,Y)** – na konečném uživateli.

Funguje i "obráceně" ⇒ lze definovat:

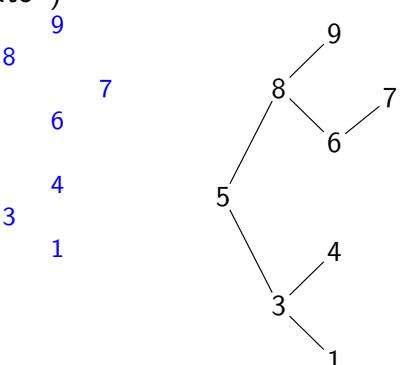
**del(T,X,T1) :- add(T1,X,T).**

## Výpis binárního stromu

pomocí odsazení zobrazujeme úroveň uzlu ve stromu a celkové uspořádání uzlů (strom je tedy zobrazen "naležato")

```
t(
  t(
    t(nil,1,nil),
    3,
    t(nil,4,nil)),
   5,
   t(
     t(nil,6,
       t(nil,7,nil)),
     8,
     t(nil,9,nil)))
```

→ 5



**show(+T)** vypíše obsah uzlů stromu **T** se správným odsazením

**show(T) :- show2(T,0).**

**show2(nil,-).**

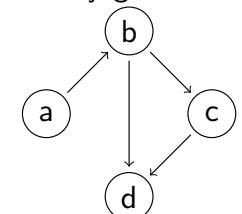
**show2(t(L,X,R),Indent) :- Ind2 is Indent+2,show2(R,Ind2),tab(Indent), write(X),nl,show2(L,Ind2).**

## Reprezentace grafů

Příklady způsobů reprezentace grafů (v Prologu):

- term **graph(V,E)**, kde **V** je seznam vrcholů grafu a **E** je seznam hran grafu.

Každá hrana je tvaru **e(V1,V2)**, kde **V1** a **V2** jsou vrcholy grafu.



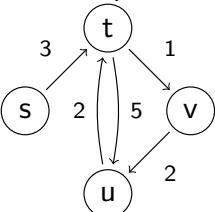
**G = graph([a,b,c,d],[e(a,b),e(b,d),e(b,c),e(c,d)]).**

znázorňuje **orientovaný** graf

② **vgraph(V,E)** definuje uspořádanou dvojici seznamů vrcholů (**V**) a hran (**E**).

Hrany jsou tvaru **a(PocatecniV, KoncovyV, CenaHrany)**.

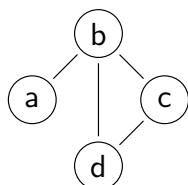
```
G = vgraph([s,t,u,v],[a(s,t,3),a(t,v,1),
a(t,u,5),a(u,t,2),a(v,u,2)]).
```



znázorňuje **orientovaný ohodnocený graf**

③ graf může být uložen v programové databázi jako posloupnost faktů (i pravidel).

```
edge(g3,a,b).
edge(g3,b,c).
edge(g3,b,d).
edge(g3,c,d).
edge(X,A,B) :- edge(X,B,A).
```



díky přidanému pravidlu představuje **neorientovaný graf** (bez pravidla je orientovaný).

## Cesty v grafech II.

**Cesta v ohodnoceném neorientovaném grafu:**

**path(+A,+Z,+Graf,-Cesta,-Cena)** hledá libovolnou cestu z jednoho vrcholu do druhého a její cenu v ohodnoceném neorientovaném grafu.

```
path(A,Z,Graf,Cesta,Cena) :- path1(A,[Z],0,Graf,Cesta,Cena).
```

```
path1(A,[A|Cesta1],Cena1,Graf,[A|Cesta1],Cena1).
```

```
path1(A,[Y|Cesta1],Cena1,Graf,Cesta,Cena) :- adjacent(X,Y,CenaXY,Graf),
\+ member(X,Cesta1), Cesta2 is Cena1+CenaXY,
path1(A,[X,Y|Cesta1],Cena2,Graf,Cesta,Cena).
```

```
adjacent(X,Y,CenaXY,Graf) :-
```

```
member(X-Y/CenaXY,Graf); member(Y-X/CenaXY,Graf).
```

**Graph** je seznam hran ve tvaru **X-Y/CenaXY** (viz **adjacent**).

## Cesty v grafech

**Cesta v neorientovaném grafu:**

**path(+A,+Z,+Graf,-Cesta)** v grafu **Graf** najde z vrcholu **A** do vrcholu **Z** cestu **Cesta** (**Graf** je ve tvaru 1).

```
path(A,Z,Graf,Cesta) :- path1(A,[Z],Graf,Cesta).
```

```
path1(A,[A|Cesta1],..,[A|Cesta1]).
```

```
path1(A,[Y|Cesta1],Graf,Cesta) :- adjacent(X,Y,Graf),
\+ member(X,Cesta1), path1(A,[X,Y|Cesta1],Graf,Cesta).
```

```
adjacent(X,Y,graph(Nodes,Edges)) :-  
member(e(X,Y),Edges); member(e(Y,X),Edges).
```

+ Cíl – negace, not

f :- p; q – logické OR, zkratka za f :- p. f :- q.

## Kostra grafu

**Kostra grafu** je strom, který prochází všechny vrcholy grafu a jehož hrany jsou zároveň hranami grafu.

```
stree(Graph,Tree) :- member(Edge,Graph), spread([Edge],Tree,Graph).
```

```
spread(Tree1,Tree,Graph) :- addedge(Tree1,Tree2,Graph),
spread(Tree2,Tree,Graph).
```

```
spread(Tree,Tree,Graph) :- \+ addedge(Tree,_,Graph). % nelze přidat hranu  
% přidej hranu bez vzniku cyklu
```

```
adedge(Tree,[A-B|Tree],Graph) :- adjacent(A,B,Graph), node(A,Tree),
\+ node(B,Tree).
```

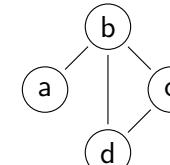
```
adjacent(A,B,Graph) :- member(A-B,Graph); member(B-A,Graph).
```

```
node(A,Graph) :- adjacent(A,_,Graph).
```

?– stree([a-b,b-c,b-d,c-d],T).

T = [b-d, b-c, a-b]

Yes



→

