

Hry a základní herní strategie

Aleš Horák

E-mail: hales@fi.muni.cz<http://nlp.fi.muni.cz/uui/>

Obsah:

- Připomínka 2 – průběžná písemka
- Hry vs. Prohledávání stavového prostoru
- Algoritmus Minimax
- Algoritmus Alfa-Beta prořezávání
- Nedeterministické hry
- Hry s nepřesnými znalostmi

PŘIPOMÍNKA 2 – PRŮBĚŽNÁ PÍSEMKÁ

- termín – **příští přednášku, 1. listopadu, 12:00, D2**, na začátku přednášky
- náhradní termín: **není**
- příklady (formou testu – odpovědi A, B, C, D, E, z látky probrané prvních pěti přednáškách, včetně dnešní):
 - uveden příklad v Prologu, otázka **Co řeší tento program?**
 - uveden příklad v Prologu a cíl, otázka **Co je (návrátová) hodnota výsledku?**
 - **upravte** (doplňte/změňte řádek) uvedený **program tak, aby...**
 - uvedeno několik **tvrzení**, potvrďte jejich pravdivost/nepravdivost
 - porovnání **vlastností** několika **algoritmů**
- rozsah: **4 příklady**
- hodnocení: **max. 32 bodů** – za *správnou odpověď* 8 bodů, za *žádnou odpověď* 0 bodů, za *špatnou odpověď* -3 bodů.

Hry vs. Prohledávání stavového prostoru

HRY × PROHLEDÁVÁNÍ STAVOVÉHO PROSTORU

Multiagentní prostředí:

- agent musí brát v úvahu **akce jiných agentů** → jak ovlivní jeho vlastní prospěch
- vliv ostatních agentů – **prvek náhody**
- **kooperativní** × **soupeřící** multiagentní prostředí (MP)

Hry:

- matematická **teorie her** (odvětví ekonomie) – kooperativní i soupeřící MP, kde vliv všech agentů je *významný*
- **hra v UI** = obv. deterministické MP, 2 střídající se agenti, výsledek hry je vzájemně opačný nebo shoda

Algoritmy soupeřícího prohledávání (*adversarial search*):

- oponent dělá **dopředu neurčitelné** tahy → řešením je **strategie**, která počítá se všemi možnými tahy protivníka
- **časový limit** ⇒ zřejmě nenajdeme optimální řešení → hledáme **lokálně optimální** řešení

Hry vs. Prohledávání stavového prostoru

HRY A UI – HISTORIE

- Babbage, 1846 – počítač porovnává přínos různých herních tahů
- von Neumann, 1944 – algoritmy perfektní hry
- Zuse, Wiener, Shannon, 1945–50 – přibližné vyhodnocování
- Turing, 1951 – první šachový program (jen na papíře)
- Samuel, 1952–57 – strojové učení pro zpřesnění vyhodnocování
- McCarthy, 1956 – prořezávání pro možnost hlubšího prohledávání

řešení her je zajímavým předmětem studia ← je **obtížné**:průměrný faktor větvení v šachách $b = 35$ pro 50 tahů 2 hráčů ... prohledávací strom $\approx 35^{100} \approx 10^{154}$ uzlů ($\approx 10^{40}$ stavů)

HRY A UI – AKTUÁLNÍ VÝSLEDKY

- dáma** – 1994 program *Chinook* porazil světovou šampionku Marion Tinsley. Používá úplnou databázi tahů pro ≤ 8 figur (443 748 401 247 pozic).
- šachy** – 1997 porazil stroj *Deep Blue* světového šampiona Gary Kasparova $3\frac{1}{2}$ – $2\frac{1}{2}$. Stroj počítá 200 mil. pozic/s, sofistikované vyhodnocování a nezveřejněné metody pro prozkoumávání některých tahů až do hloubky 40 tahů. 2006 porazil program *Deep Fritz* na PC světového šampiona Vladimíra Kramníka 2–4. V současnosti vyhrávají turnaje i programy na slabším hardware mobilních telefonů s 20 tis. pozic/s.
- Othello** – světoví šampioni odmítají hrát s počítači, protože stroje jsou příliš dobré. Othello (též Reversi) pro dva hráče na desce 8×8 – snaží se mezi své dva kameny uzavřít soupeřovy, které se přebarví. Až se zaplní deska, spočítají se kameny.
- Go** – do roku 2008 světoví šampioni odmítali hrát s počítači, protože stroje jsou příliš slabé. V Go je $b > 300$, takže počítače mohou používat téměř pouze znalostní bázi vzorových her. od 2009 – první programy dosahují pokročilejší amatérské úrovně (zejména na desce 9×9 , nižší úroveň i na 19×19).

TYPY HER

| | deterministické | s náhodou |
|--------------------|--------------------------|-------------------------|
| perfektní znalosti | šachy, dáma, Go, Othello | backgammon, monopoly |
| nepřesné znalosti | | bridge, poker, scrabble |

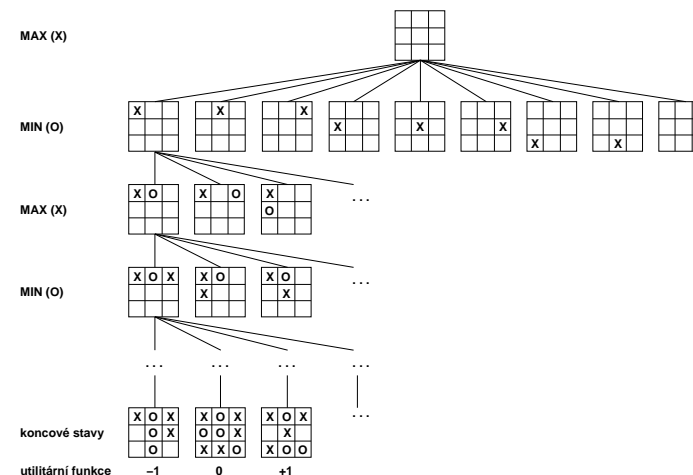
HLEDÁNÍ OPTIMÁLNÍHO TAHU

2 hráči – **MAX** a **MIN**, MAX je první na tahu a pak se střídají až do konce hry
hra = prohledávací problém:

- počáteční stav** – počáteční herní situace + kdo je na tahu
- přechodová funkce** – vrací dvojice (legální tah, výsledný stav)
- ukončovací podmínka** – určuje, kdy hra končí, označuje **koncové stavy**
- utilitární funkce** – numerické ohodnocení koncových stavů

HLEDÁNÍ OPTIMÁLNÍHO TAHU pokrač.

počáteční stav a přechodová funkce definují **herní strom**:



ALGORITMUS MINIMAX

MAX (\triangle) musí *prohledat* herní strom pro zjištění nejlepšího tahu proti MIN (∇)
 → zjistit nejlepší **hodnotu minimax** – zajišťuje *nejlepší výsledek* proti *nejlepšímu protivníkovi*

$$\text{Hodnota minimax}(n) = \begin{cases} \text{utility}(n) & \text{pro koncový stav } n \\ \max_{s \in \text{moves}(n)} \text{Hodnota minimax}(s) & \text{pro MAX uzel } n \\ \min_{s \in \text{moves}(n)} \text{Hodnota minimax}(s) & \text{pro MIN uzel } n \end{cases}$$

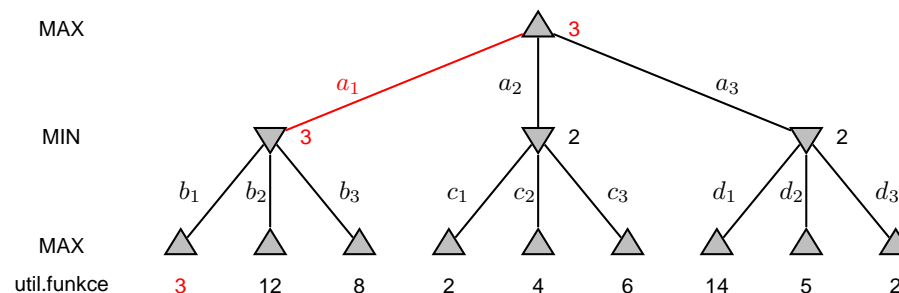
ALGORITMUS MINIMAX pokrač.

```
% minimax( Pos, BestSucc, Val ):
% Pos je rozložení figur, Val je minimaxová hodnota tohoto rozložení;
% nejlepší tah z Pos vede do rozložení BestSucc
minimax( Pos, BestSucc, Val ) :-
    moves( Pos, PosList, !,          % PosList je seznam legálních tahů z Pos
    best( PosList, BestSucc, Val )
    ;
    staticval( Pos, Val).          % Pos nemá následníky: ohodnotíme staticky

best( [ Pos ], Pos, Val ) :-
    minimax( Pos, _, Val ), !.
best( [ Pos1 | PosList ], BestPos, BestVal ) :-
    minimax( Pos1, _, Val1 ),
    best( PosList, Pos2, Val2 ),
    betterof( Pos1, Val1, Pos2, Val2, BestPos, BestVal ).
betterof( Pos0, Val0, Pos1, Val1, Pos0, Val0 ) :- % Pos0 je lepší než Pos1
    min_to_move( Pos0 ), % MIN na tahu v Pos0
    Val0 > Val1, ! % MAX chce nejvyšší hodnotu
    ;
    max_to_move( Pos0 ), % MAX na tahu v Pos0
    Val0 < Val1, ! % MIN chce nejmenší hodnotu
    betterof( Pos0, Val0, Pos1, Val1, Pos1, Val1 ). % jinak je Pos1 lepší než Pos0
```

ALGORITMUS MINIMAX pokrač.

příklad – hra jen na jedno kolo = 2 tahy (půlkola)



ALGORITMUS MINIMAX – VLASTNOSTI

- úplnost **úplný** pouze pro **konečné** stromy
- optimálnost **je** optimální proti optimálnímu oponentovi
- časová složitost $O(b^m)$
- prostorová složitost $O(bm)$, prohledávání do hloubky

šachy ... $b \approx 35, m \approx 100 \Rightarrow$ přesné řešení není možné

např. $b^m = 10^6, b = 35 \Rightarrow m \approx 4$

- 4-tahů \approx člověk-nováček
- 8-tahů \approx člověk-mistr, typické PC
- 12-tahů \approx Deep Blue, Kasparov

ČASOVÉ OMEZENÍ

předpokládejme, že máme 100 sekund + prozkoumáme 10^4 uzlů/s $\Rightarrow 10^6$ uzlů na 1 tah

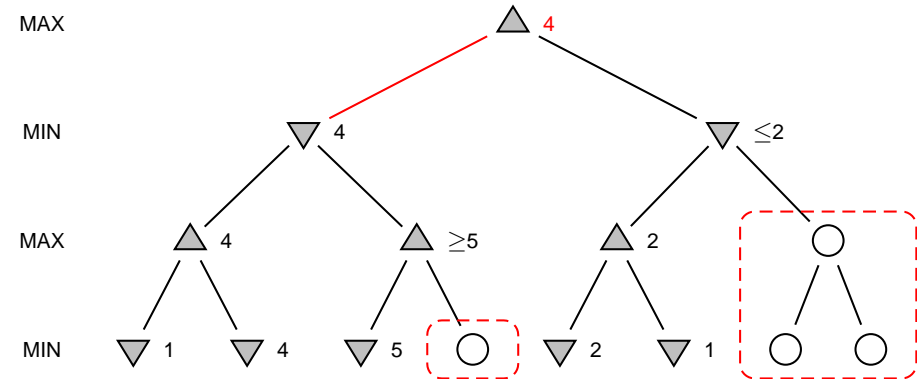
řešení:

- ohodnocovací funkce** odhad přínosu pozice
- ořezávací test** (*cutoff test*) – např. hloubka nebo hodnota ohodnocovací funkce

ALGORITMUS ALFA-BETA PROŘEZÁVÁNÍ

Příklad stromu, který zpracuje predikát **minimax**

Alfa-Beta odřízne expanzi některých uzlů \Rightarrow Alfa-Beta procedura je **efektivnější** variantou minimaxu



ALGORITMUS ALFA-BETA – VLASTNOSTI

- \rightarrow prořezávání **neovlivní** výsledek \Rightarrow je **stejný** jako u minimaxu
- \rightarrow dobré **uspořádání** přechodů (možných tahů) ovlivní **efektivitu** prořezávání
- \rightarrow v případě "nejlepšího" uspořádání **časová složitost** = $O(b^{m/2})$
 - \Rightarrow **zdvojnásobí** hloubku prohledávání
 - \Rightarrow může snadno dosáhnout hloubky 8 v šachu, což už je použitelná úroveň

označení $\alpha - \beta$:

- $\rightarrow \alpha \dots$ doposud nejlepší hodnota pro MAXe
- $\rightarrow \beta \dots$ doposud nejlepší hodnota pro MINa
- $\rightarrow \langle \alpha, \beta \rangle \dots$ interval ohodnocovací funkce v průběhu výpočtu (na začátku $\langle -\infty, \infty \rangle$)
- \rightarrow minimax $\dots V(P) \quad \alpha - \beta \dots V(P, \alpha, \beta)$
 - když $V(P) \leq \alpha \quad V(P, \alpha, \beta) = \alpha$
 - když $\alpha < V(P) < \beta \quad V(P, \alpha, \beta) = V(P)$
 - když $V(P) \geq \beta \quad V(P, \alpha, \beta) = \beta$

ALGORITMUS ALFA-BETA PROŘEZÁVÁNÍ

```

alphabeta( Pos, Alpha, Beta, GoodPos, Val) :- moves( Pos, PosList), !,
boundedbest( PosList, Alpha, Beta, GoodPos, Val);
staticval ( Pos, Val). % statické ohodnocení Pos

boundedbest( [Pos | PosList], Alpha, Beta, GoodPos, GoodVal) :-
alphabeta( Pos, Alpha, Beta, _, Val),
goodenough( PosList, Alpha, Beta, Pos, Val, GoodPos, GoodVal).

goodenough( [], _, _, Pos, Val, Pos, Val) :- !. % nejsou další kandidáti
goodenough( _, Alpha, Beta, Pos, Val, Pos, Val) :-
min_to_move( Pos), Val > Beta, ! % MAX dosáhl horní hranici
; max_to_move( Pos), Val < Alpha, !. % MIN dosáhl dolní hranici
goodenough( PosList, Alpha, Beta, Pos, Val, GoodPos, GoodVal) :-
newbounds( Alpha, Beta, Pos, Val, NewAlpha, NewBeta), % uprav hranice
boundedbest( PosList, NewAlpha, NewBeta, Pos1, Val1),
betterof( Pos, Val, Pos1, Val1, GoodPos, GoodVal).

newbounds( Alpha, Beta, Pos, Val, Val, Beta) :-
min_to_move( Pos), Val > Alpha, !. % MAX zvýšil dolní hranici
newbounds( Alpha, Beta, Pos, Val, Alpha, Val) :-
max_to_move( Pos), Val < Beta, !. % MIN snížil horní hranici
newbounds( Alpha, Beta, _, _, Alpha, Beta). % jinak hranice nezměněny

betterof( Pos, Val, Pos1, Val1, Pos, Val) :- min_to_move( Pos), Val > Val1, !
; max_to_move( Pos), Val < Val1, !. % Pos je lepší než Pos1
betterof( _, _, Pos1, Val1, Pos1, Val1). % jinak je lepší Pos1
    
```

MOŽNOSTI VYLEPŠENÍ MINIMAXU

minimax_cutoff je stejný jako **minimax** kromě:

1. koncový test → *ořezávací test*
2. utilitární funkce → *ohodnocovací funkce*

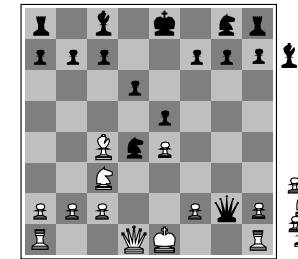
další možnosti vylepšení:

- vyhodnocovat pouze **klidné stavy** (quiescent search)
- při vyhodnocování počítat s efektem **horizontu** – zvraty mimo prohledanou oblast
- **dopředné ořezávání** – některé stavy se ihned zahazují
bezpečné např. pro symetrické tahy nebo pro tahy hluboko ve stromu

OHODNOCOvacÍ FUNKCE



Černý na tahu
Bílý má o něco lepší pozici



Bílý na tahu
Černý vítězí

Pro šachy typicky **lineární** vážený součet **rysů**

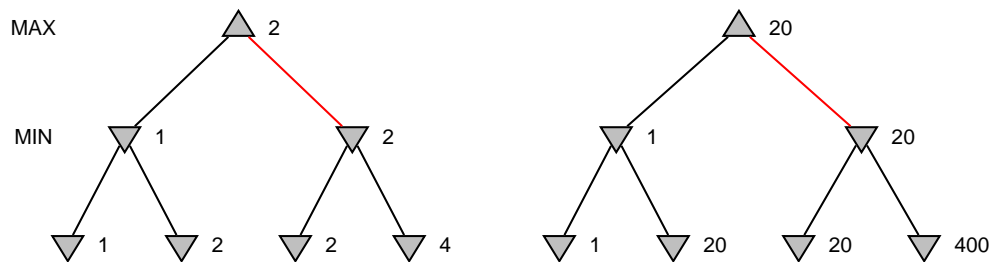
$$Eval(s) = w_1 f_1(s) + w_2 f_2(s) + \dots + w_n f_n(s) = \sum_{i=1}^n w_i f_i(s)$$

např. $w_1 = 9$

$$f_1(s) = (\text{počet bílých královen}) - (\text{počet černých královen})$$

...

OHODNOCOvacÍ FUNKCE – ODCHYLKY



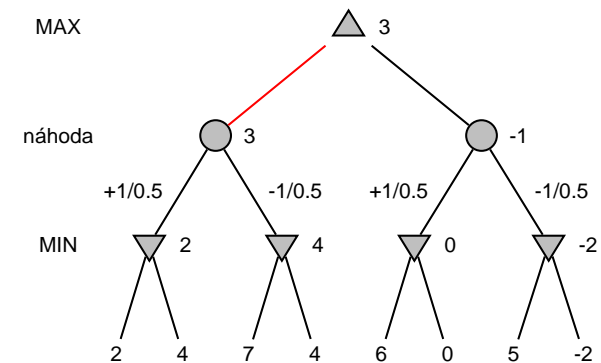
chová se **stejně** pro libovolnou **monotónní** transformaci funkce *Eval*

záleží pouze na uspořádání → ohodnocení v deterministické hře funguje jako **ordinální funkce**

NEDETERMINISTICKÉ HRY

náhoda ← hod kostkou, hod mincí, míchání karet

příklad – 1 tah s házením mincí:



ALGORITMUS MINIMAX PRO NEDETERMINISTICKÉ HRY

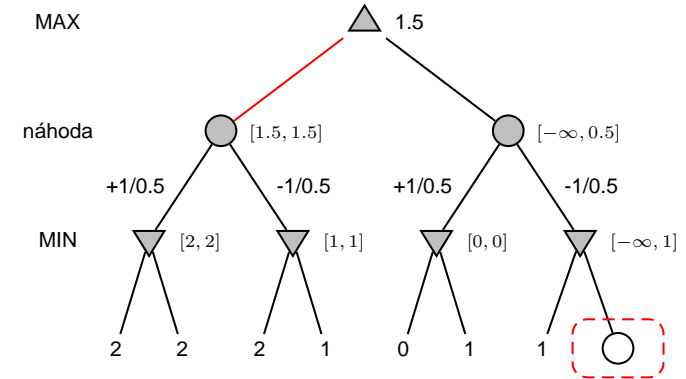
expect_minimax ... počítá perfektní hru s přihlednutím k náhodě

rozdíl je pouze v započítání uzlů *náhoda*:

$$\text{expect_minimax}(n) = \begin{cases} \text{utility}(n) & \text{pro koncový stav } n \\ \max_{s \in \text{moves}(n)} \text{expect_minimax}(s) & \text{pro MAX uzel } n \\ \min_{s \in \text{moves}(n)} \text{expect_minimax}(s) & \text{pro MIN uzel } n \\ \sum_{s \in \text{moves}(n)} P(s) \cdot \text{expect_minimax}(s) & \text{pro uzel náhody } n \end{cases}$$

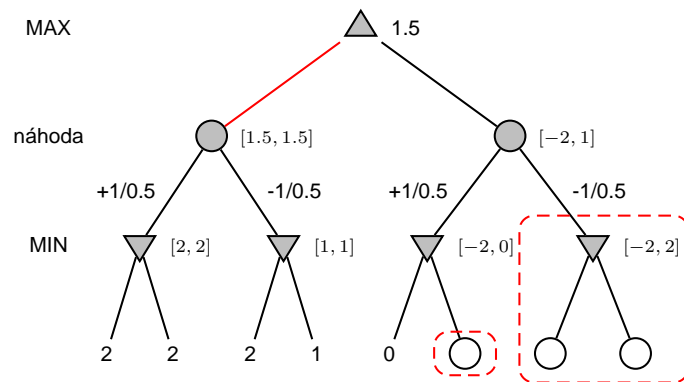
PROŘEZÁVÁNÍ V NEDETERMINISTICKÝCH HRÁCH

je možné použít upravené Alfa-Beta prořezávání



PROŘEZÁVÁNÍ V NEDETERMINISTICKÝCH HRÁCH pokrač.

pokud je možno dopředu stanovit **limity** na ohodnocení listů → ořezávání je **větší**



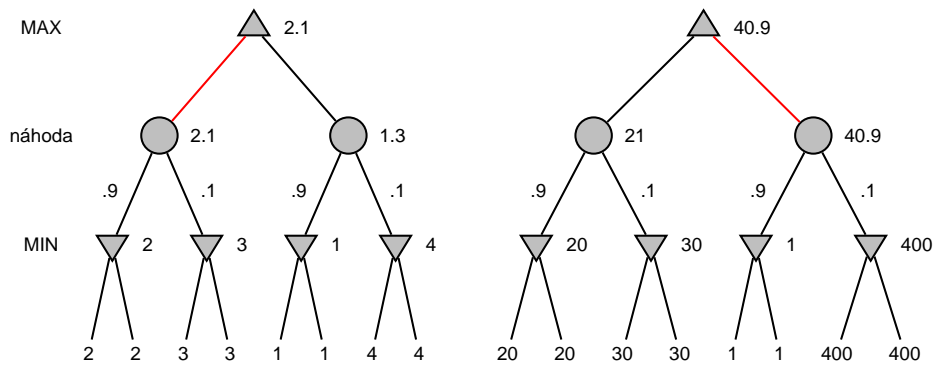
NEDETERMINISTICKÉ HRY V PRAXI

- hody kostkou zvyšují b → se dvěma kostkami 21 možných výsledků
- backgammon – 20 legálních tahů:

$$\text{hloubka } 4 = 20 \times (21 \times 20)^3 \approx 1.2 \times 10^9$$

- jak se **zvyšuje hloubka** → **pravděpodobnost** dosažení zvoleného uzlu **klesá**
⇒ význam prohledávání se **sníží**
- **alfa-beta** prořezávání je mnohem **méně efektivní**
- program *TDGammon* používá prohledávání do hloubky 2 + velice dobrou *Eval* funkci
≈ dosahuje úrovně světového šampionátu

ODCHYLKA V OHODNOCENÍ NEDETERMINISTICKÝCH HER



chování je **zachováno** pouze pro **pozitivní lineární** transformaci funkce *Eval*

Eval u nedeterministických her by tedy měla proporcionálně odpovídat očekávanému výnosu

HRY S NEPŘESNÝMI ZNALOSTMI

- např. **karetní hry** → **neznáme** počáteční **namíchání karet** oponenta
- obvykle můžeme spočítat **pravděpodobnost** každého možného rozdělení
- zjednodušeně – jako jeden velký hod kostkou na začátku
- prohledáváme ovšem ne *reálný stavový prostor*, ale **domnělý stavový prostor**
- program *Jack*, nejčastější vítěz počítačových šampionátů v bridgi:
 1. generuje 100 rozdělení karet konzistentních s daným podáním
 2. vybírá akci, která je v průměru nejlepší
 V roce 2006 porazil Jack na soutěži 3 ze 7 top holandských hráčských párů.