

Problémy s omezujícími podmínkami

Aleš Horák

E-mail: hales@fi.muni.cz

<http://nlp.fi.muni.cz/uui/>

Obsah:

- Průběžná písemná práce
- Problémy s omezujícími podmínkami
- CLP – Constraint Logic Programming
- Příklad – algebrogram
- Řešení problémů s omezujícími podmínkami
- Příklad – problém N dam

Problémy s omezujícími podmínkami

PROBLÉMY S OMEZUJÍCÍMI PODMÍNKAMI

- standardní problém řešený prohledáváním stavového prostoru → stav je "černá skříňka" – pouze cílová podmínka a přechodová funkce
- problém s omezujícími podmínkami, *Constraint Satisfaction Problem*, CSP:
 - *n*-tice proměnných X_1, X_2, \dots, X_n s hodnotami z domén D_1, D_2, \dots, D_n , $D_i \neq \emptyset$
 - množina omezení C_1, C_2, \dots, C_m nad proměnnými X_i
 - stav = přiřazení hodnot proměnným $\{X_i = v_i, X_j = v_j, \dots\}$
 - konzistentní přiřazení neporušuje žádné z omezení C_i
 - úplné přiřazení zmiňuje každou proměnnou X_i
 - řešení = úplné konzistentní přiřazení hodnot proměnným
 - někdy je ještě potřeba maximalizovat cílovou funkci
- výhody:
 - jednoduchý **formální jazyk** pro specifikaci problému
 - může využívat **obecné heuristiky** (ne jen specifické pro daný problém)

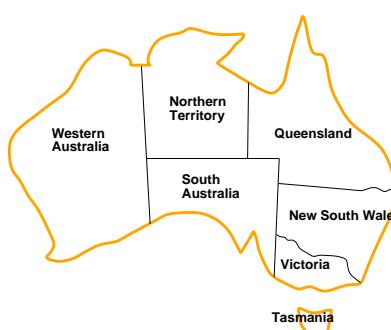
Průběžná písemná práce

PRŮBĚŽNÁ PÍSEMNÁ PRÁCE

- délka pro vypracování: **25 minut**
- **nejsou** povoleny žádné materiály
- u odpovědí typu A, B, C, D, E:
 - pouze jedna odpověď je **nejsprávnější** ☺
 - za tuto nejsprávnější je **8 bodů**
 - za žádnou odpověď je **0 bodů**
 - za libovolnou jinou, případně za nejasné označení odpovědi je **mínus 3 body**
- celkové hodnocení **0 až 32 bodů** (celkové záporné hodnocení se bere jako 0)

Problémy s omezujícími podmínkami

PŘÍKLAD – OBARVENÍ MAPY



Proměnné WA, NT, Q, NSW, V, SA, T

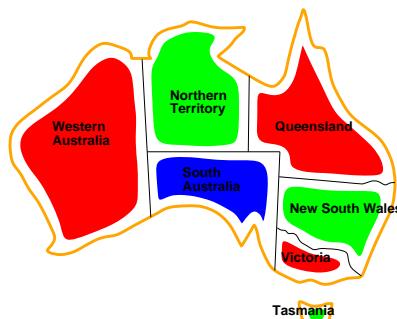
Domény $D_i = \{\text{červená}, \text{zelená}, \text{modrá}\}$

Omezení – sousedící oblasti musí mít různou barvu

tj. pro každé dvě sousedící: $WA \neq NT$ nebo

$(WA, NT) \in \{(\text{červená}, \text{zelená}), (\text{červená}, \text{modrá}), (\text{zelená}, \text{modrá}), \dots\}$

PŘÍKLAD – OBARVENÍ MAPY pokrač.



Řešení – konzistentní přiřazení všem proměnným:

{WA = červená, NT = zelená, Q = červená, NSW = zelená, V = červená, SA = modrá, T = zelená}

VARIANTY CSP PODLE HODNOT PROMĚNNÝCH

→ diskrétní hodnoty proměnných – každá proměnná má jednu konkrétní hodnotu

– konečné domény

⇒ např. Booleovské (včetně NP-úplných problémů splnitelnosti)

⇒ výčtové

– nekonečné domény – čísla, řetězce, ...

⇒ např. rozvrh prací – proměnné = počáteční/koncový den každého úkolu

⇒ vyžaduje **jazyk omezení**, např. $StartJob_1 + 5 \leq StartJob_3$

⇒ číselné **lineární** problémy jsou řešitelné, **nelineární** obecné řešení nemají

→ spojité hodnoty proměnných

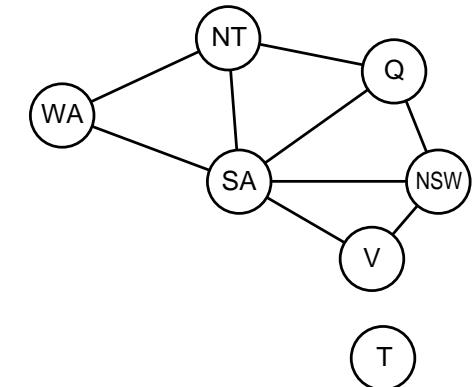
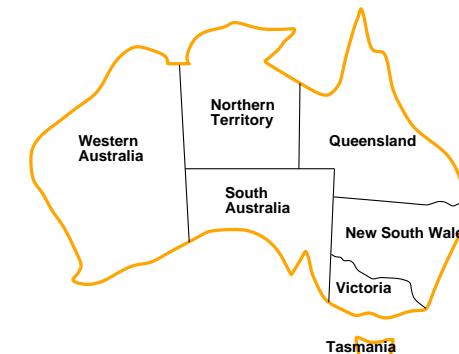
– časté u reálných problémů

– např. počáteční/koncový čas měření na Hubbleově teleskopu (závisí na astronomických, precedenčních a technických omezeních)

– **lineární omezení** řešené pomocí **Lineárního programování** (omezení = lineární nerovnice tvořící konvexní oblast) → jsou řešitelné v polynomálním čase

GRAF OMEZENÍ

Pro binární omezení: **uzly** = proměnné, **hrany** = reprezentují jednotlivá omezení



Algoritmy pro řešení CSP využívají této grafové reprezentace omezení

VARIANTY OMEZENÍ

→ **unární** omezení zahrnuje jedinou proměnnou
např. $SA \neq$ zelená

→ **binární** omezení zahrnují dvě proměnné
např. $SA \neq WA$

→ **omezení vyššího řádu** zahrnují 3 a více proměnných
např. kryptaritmetické omezení na sloupce u algebrogramu

→ **preferenční** omezení (soft constraints), např. 'červená je lepší než zelená'
možno reprezentovat pomocí **ceny přiřazení** u konkrétní hodnoty a konkrétní proměnné → hledá se **optimalizované řešení** vzhledem k ceně

CLP – CONSTRAINT LOGIC PROGRAMMING

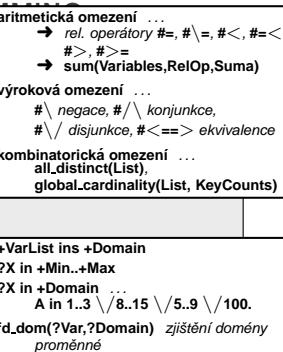
```

:- use_module(library(clpf)). % clpq, clpr

?- X in 1..5, Y in 2..8, X+Y #= T.
X in 1..5,
Y in 2..8,
T in 3..13.

?- X in 1..5, Y in 2..8, X+Y #= T, labeling([[], X, Y, T]).
T = 3,
X = 1,
Y = 2.

```



Příklad – algebrogram

PŘÍKLAD – ALGEBROGRAM

$ \begin{array}{r} S \quad E \quad N \quad D \\ + \quad M \quad O \quad R \\ \hline M \quad O \quad N \quad E \quad Y \end{array} $	Proměnné $\{S, E, N, D, M, O, R, Y\}$ Domény $D_i = \{0, 1, 2, 3, 4, 5, 6, 7, 8, 9\}$ Omezení <ul style="list-style-type: none"> - $S > 0, M > 0$ - $S \neq E \neq N \neq D \neq M \neq O \neq R \neq Y$ - $1000 * S + 100 * E + 10 * N + D + 1000 * M + 100 * O + 10 * R + E = 10000 * M + 1000 * O + 100 * N + 10 * E + Y$
--	---

```

moremoney([S,E,N,D,M,O,R,Y], Type) :- [S,E,N,D,M,O,R,Y] ins 0..9,
S #> 0, M #> 0,
all_different([S,E,N,D,M,O,R,Y]),
sum(S,E,N,D,M,O,R,Y),
labeling(Type, [S,E,N,D,M,O,R,Y]).

sum(S,E,N,D,M,O,R,Y) :-
1000*S + 100*E + 10*N + D
+
1000*M + 100*O + 10*R + E
#=: 10000*M + 1000*O + 100*N + 10*E + Y.

?- moremoney([S,E,N,D,M,O,R,Y],[]). % Type=[] ... Type = [leftmost , step , up , all]
S = 9, E = 5, N = 6, D = 7, M = 1, O = 0, R = 8, Y = 2 .

```

CLP – CONSTRAINT LOGIC PROGRAMMING pokrač.

```

?- X #< 4, [X,Y] ins 0..5.
X in 0..3, Y in 0..5.

?- X #< 4, indomain(X).
ERROR: Arguments are not sufficiently instantiated

?- X #> 3, X #< 6, indomain(X).
X = 4 ? ;
X = 5 ? ;
false

?- X in 4..sup, X #\= 17, fd_dom(X,F).
F = 4..1618..sup,
X in 4..1618..sup.

```

Řešení problémů s omezujícími podmínkami

INKREMENTÁLNÍ FORMULACE CSP

CSP je možné převést na standardní prohledávání takto:

- stav** – přiřazení hodnot proměnným
- počáteční stav** – prázdné přiřazení {}
- přechodová funkce** – přiřazení hodnoty libovolné dosud nenastavené proměnné tak, aby výsledné přiřazení bylo konzistentní
- cílová podmínka** – aktuální přiřazení je úplné
- cena cesty** – konstantní (např. 1) pro každý krok

1. platí beze změny pro **všechny** CSP!
2. prohledávací strom dosahuje hloubky n (počet proměnných) a řešení se nachází v této hloubce ($d = n$) \Rightarrow je vhodné použít **prohledávání do hloubky**

PROHLEDÁVÁNÍ S NAVRACENÍM

- přiřazení proměnným jsou **komutativní**
tj. [1. WA = červená, 2. NT = zelená] je totéž jako [1. NT = zelená, 2. WA = červená]
- stačí uvažovat pouze **přiřazení jediné proměnné** v každém kroku \Rightarrow počet listů d^n
- prohledávání do hloubky pro CSP – tzv. **prohledávání s navracením (backtracking search)**
- prohledávání s navracením je základní neinformovaná strategie pro řešení problémů s omezujícími podmínkami
- schopný vyřešit např. problém n -dam pro $n \approx 25$

Příklad – problém N dam

OVLIVNĚNÍ EFEKTIVITY PROHLEDÁVÁNÍ S NAVRACENÍM

Obecné metody ovlivnění efektivity:

- Která proměnná dostane hodnotu v tomto kroku?
- V jakém pořadí zkoušet přiřazení hodnot konkrétní proměnné?
- Můžeme předčasně detekovat nutný neúspěch v dalších krocích?

používané strategie:

- nejomezenější proměnná** → vybrat proměnnou s nejméně možnými hodnotami
- nejvíce omezující proměnná** → vybrat proměnnou s nejvíce omezeními na zbývající proměnné
- nejméně omezující hodnota** → pro danou proměnnou – hodnota, která zruší nejméně hodnot zbývajících proměnných
- dopředná kontrola** → udržovat seznam možných hodnot pro zbývající proměnné
- propagace omezení** → navíc kontrolovat možné nekonzistence mezi zbývajícími proměnnými

PŘÍKLAD – PROBLÉM N DAM

```

queens(N,L,Type):-
    length(L,N),
    L ins 1..N,
    constr_all(L),
    labeling(Type,L).
1. definice proměnných a domén

constr_all([]).
constr_all([_|Xs]):-
    constr_between(X,Xs,1),
    constr_all(Xs).
2. definice omezení

constr_between(_,[],_).
constr_between(X,[Y|Ys],N):-
    no_threat(X,Y,N),
    N1 is N+1,
    constr_between(X,Ys,N1).
3. hledání řešení

no_threat(X,Y,J):-
    X #\= Y,
    X+J #\= Y,
    X-J #\= Y.

?- queens(4, L, [ff]).
L = [2,4,1,3] ? ;
L = [3,1,4,2] ? ;
false

```

Příklad – problém N dam

OVLIVNĚNÍ EFEKTIVITY V CLP

V Prologu (CLP) možnosti ovlivnění efektivity – **labeling(Typ, ...)**:

```
?- constraints(Vars,Cost),
   labeling([ff ,bisect,down,min(Cost)],Vars).
```

- výběr proměnné** – **leftmost, min, max, ff, ...**
- dělení domény** – **step, enum, bisect**
- prohledávání domény** – **up, down**
- uspořádání řešení** – bez uspořádání nebo **min(X), max(X), ...**

SYSTÉMY PRO ŘEŠENÍ OMEZUJÍCÍCH PODMÍNEK

Prolog – SWI, CHIP, ECLiPSe, SICStus Prolog, Prolog IV, GNU Prolog, IF-Prolog

C/C++ – CHIP++, ILOG Solver, Gecode

Java – JCK, JCL, Koalog

LISP – Screamer

Python – logilab-constraint www.logilab.org/852

Mozart – www.mozart-oz.org, jazyk Oz